

Traffa



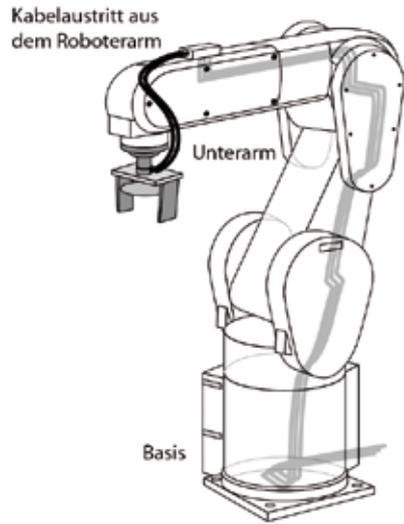
6-Achs-Roboter / Knickarm



Innovative Roboterlösungen

Der optimale Roboter für Ihre individuelle Anforderung

6-Achs-Roboter / Knickarm



- Großer Schwenkbereich der J1-Achse (2 x 240°)
- Endlosdrehen der J6-Achse möglich
- Bereits in den Arm integrierte Signalkabel + Ethernet-Leitung
- Präzise Steuerung dank eigener Mitsubishi Antriebstechnik
- Gravitationsausgleich und Temperaturkompensation
- Schutzart bis IP67

Modell	RV-2F		RV-4F		RV-7F		RV-7FLL	RV-8CRL	RV-13F		RV-20F	RV-35F	RV-50F	RV-70F
	Maximal-Last	3 kg		4 kg		7 kg			7/8 kg	13 kg		20 kg	35 kg	50 kg
Reichweite in mm	504		515											
		649		649										
					713	908		931		1094	1388	1094		
							1503						2050	
Genauigkeit	±0,02						±0,05					±0,07		

Besondere Merkmale

• Komfortable Werkzeugbestückung

Interne Verlegung der Handverdrahtung und Signalkabel

- Innen verlegte Kabel und Schläuche
- Kabel können sich nicht in umliegenden Einrichtungen verfangen
- Verringerte Gefahr der Kabelabtrennung
- Optionale RV-Modelle mit intern verlegten Kabeln und Schläuchen bis zur Greifhand sind erhältlich (-SH15□□)

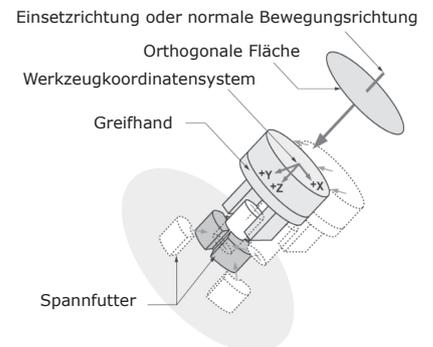


• Anpassung an den Betrieb

Geregelte Nachgiebigkeit von Achsen

Die Funktion verringert die Regelkraft des Roboterarms, so dass er externen Kräften folgen kann.

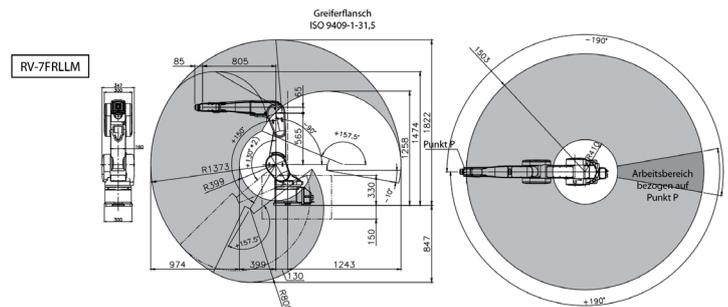
- Keine speziellen Greifer oder Sensoren erforderlich.
- Reduzierte Werkzeugkosten
- Verringerte Stillstandzeiten



• Maximale Ausnutzung des Montagebereichs

Erweiterter Schwenkbereich

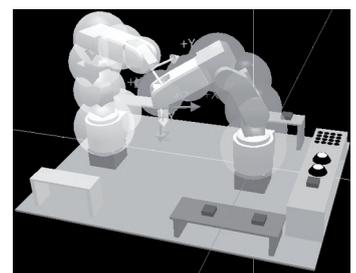
- Höhere Flexibilität bei der Auslegung des Robotersystems
- Effektivere Ausnutzung des Arbeitsbereichs über den gesamten Umfang.
- Durch die verkürzten Verfahrswege können die Taktzeiten verringert werden.



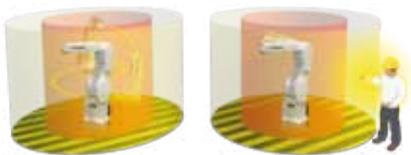
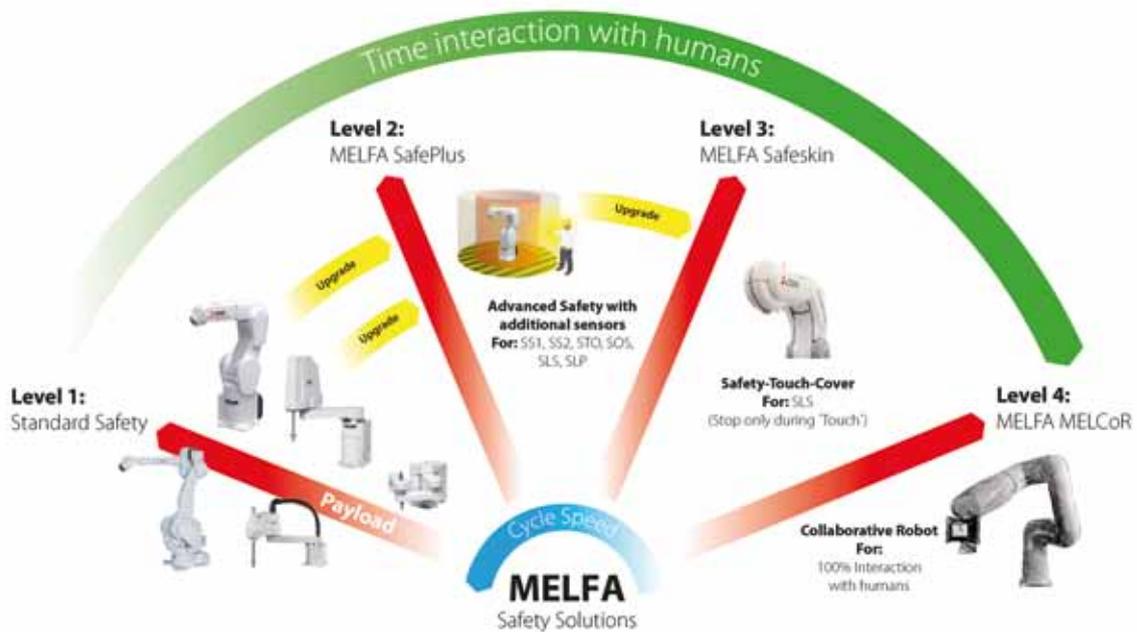
• Anti-Kollisions-Funktion (nur Steuergeräte der R-Serie)

Noch bevor Kollisionen auftreten können, werden die Roboter gestoppt. Dies ist durch die schnelle Positionskontrolle auf der iQ Plattform als Standardfunktion möglich.

- Roboter können auf engstem Raum zusammenarbeiten ohne miteinander zu kollidieren.
- Teure Arbeitszeit für Instandsetzung nach einem Zusammenstoß entfällt.
- Bereits in der Simulation der RT Toolbox3 darstellbar
- Kann bereits im Teach-Modus verwendet werden



Mögliche Zusammenstöße mit einem anderen Roboter werden vermieden



Anforderung

- Robotersystem ohne Schutzzaun
- gemeinsame Arbeitsräume
- hohe Geschwindigkeit

--> **Solution:**
MELFA SafePlus

Mehrwert Themen

- Standardschutz STO
- MELFA SafePlus Option mit STO, SS1, SLS, SLP, STR
- Eine Lösung aus einer Hand

Zentrale:
TBT Technisches Büro Traffa e.K.
Theodor-Heuss-Str. 8
D- 71336 Waiblingen
Tel.: +49 (0) 71 51 / 604 24-0
Fax.: +49 (0) 71 51 / 604 24-40
info@traffa.de
www.traffa.de

NL Bayern:
TBT Technisches Büro Traffa e.K.
Schöneckerstr. 4
D- 91522 Ansbach
Tel.: +49 (0) 981 / 48 78 66-50
Fax.: +49 (0) 981 / 48 78 66-55
mail@traffa.de
www.traffa.de