

# Traffa



Elektr. Antrieb mit Spindel/ Riemen

LEFS/LEFB

**TRAFFA**  
TECHNISCHES BÜRO



*Innovative Antriebslösungen*

*Der optimale Antrieb individuell für Ihre Anforderung*

# Elektrischer Antrieb mit Spindel

## Antrieb mit Spindel/Riemen für alle Arten von Transferanwendungen

- Einfache Installation: Montagebefestigung von außen zugänglich
- Zwei Antriebsarten: Kugelumlaufspindel (LEFS)/Riemen (LEFB)
- Stützfürungen Serie LEFG zur Aufnahme des Werkstücks mit erheblichem Überstand.
- Präzisionsantrieb LEFSH verfügbar.
- Optionale Motorbremse

Serie	Motor		Antrieb	Nutzlast [kg]		Geschwindigkeit [mm/s]	Positionier-/Wiederholgenauigkeit [mm]	Hub [mm]
	Motor	Antriebsart	Steigung Antriebs-spindel	horizontal	vertikal			
(11-)LEFS(H)16	Schrittmotor	Kugelumlaufspindel	10 5	14 [9] 15 [10]	2 4	10 bis 700 [500] 5 bis 360 [250]	±0,02 {±0,015}	50 bis 500
(11-)LEFS(H)25(E)	Schrittmotor	Kugelumlaufspindel	20 12 6	12 [10] 25 [20] 30 [20]	0,5 7,5 15	20 bis 1100 [1000] 12 bis 750 [500] 6 bis 400 [250]	±0,02 {±0,015}	50 bis 800 (600)
(11-)LEFS(H)32(E)	Schrittmotor	Kugelumlaufspindel	24 16 8	20 [15] 45 [40] 50 [50]	4 10 20	24 bis 1200 [1200] 16 bis 800 [500] 8 bis 520 [250]	±0,02 {±0,015}	50 bis 1000 (800)
(11-)LEFS(H)40(E)	Schrittmotor	Kugelumlaufspindel	30 20 10	25 [20] 55 [50] 65 [60]	2 2 23	30 bis 1200 [500] 20 bis 1000 [500] 10 bis 300 [250]	±0,02 {±0,015}	150 bis 1200 (1000)
(11-)LEFS(H)16A	Servomotor	Kugelumlaufspindel	10 5	7 10	2 4	10 bis 700 5 bis 360	±0,02 {±0,015}	50 bis 500
(11-)LEFS(H)25A	Servomotor	Kugelumlaufspindel	20 12 6	5 11 18	1 2,5 5	20 bis 1100 12 bis 750 6 bis 400	±0,02 {±0,015}	50 bis 800 (600)
LEKFS25(E)	Schrittmotor	Kugelumlaufspindel	20 12 6	12 25 30	0,5 7,5 15	20 bis 1100 12 bis 750 6 bis 400	±0,01	100 bis 500
LEKFS32(E)	Schrittmotor	Kugelumlaufspindel	24 16 8	20 45 50	4 10 20	24 bis 1200 10 bis 800 8 bis 400	±0,01	100 bis 500
LEKFS40(E)	Schrittmotor	Kugelumlaufspindel	30 20 10	25 55 65	2 2 23	30 bis 1200 20 bis 850 10 bis 300	±0,01	200 bis 600
LEFB16	Schrittmotor	Riemen	48	1	--	48 bis 1100	±0,1	300 bis 1000
LEFB25(E)	Schrittmotor	Riemen	48	5	--	48 bis 1400	±0,1	300 bis 2000
LEFB32(E)	Schrittmotor	Riemen	48	14	--	48 bis 1500	±0,1	300 bis 2000
(11-)LEFG16-S	--	--	--	--	--	--	--	50 bis 500
(11-)LEFG25-S	--	--	--	--	--	--	--	50 bis 600
(11-)LEFG32-S	--	--	--	--	--	--	--	50 bis 800
(11-)LEFG40-S	--	--	--	--	--	--	--	150 bis 1000

\* [ ] gibt den Wert bei Auswahl „Endstufe LECPA“ an.

\* { } gibt den Wert bei Auswahl „Präzisionsantrieb (11-)LEFSH“ an.

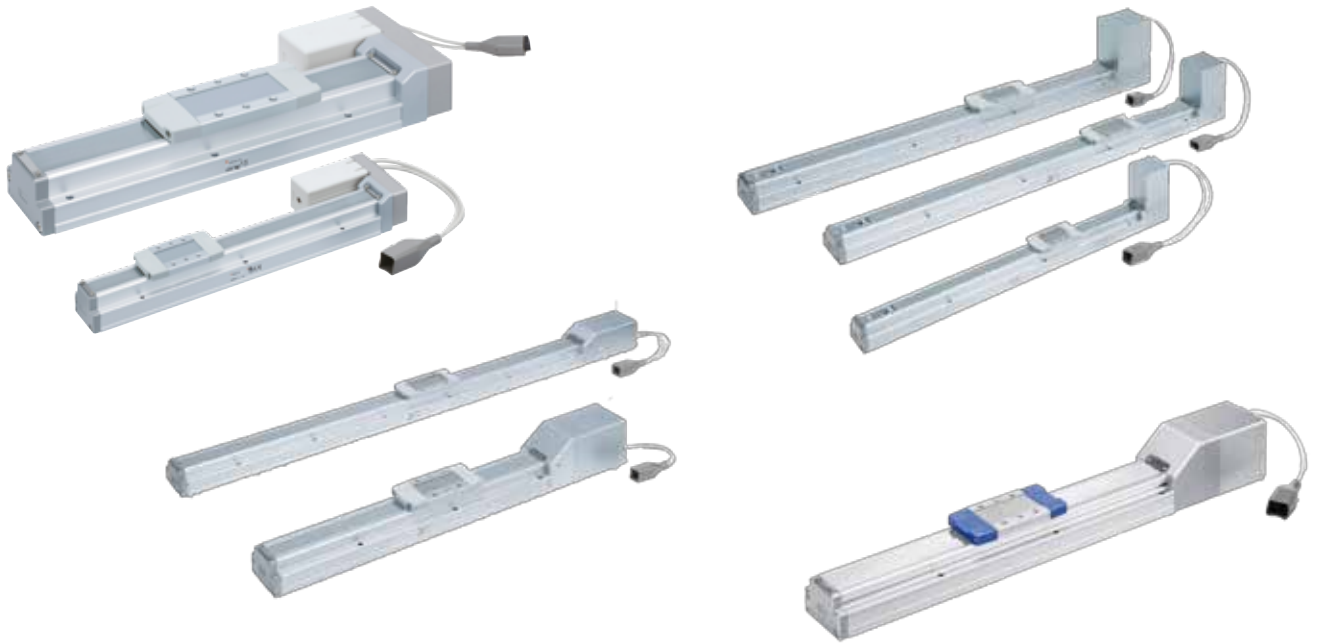
\* (11-) gibt den Wert bei Auswahl „Reinraumserie/Vakuumausführung an.

\* (E) Ausführung „Batterieloser Absolut-Encoder“

\* (H) Ausführung Präzisionsantrieb

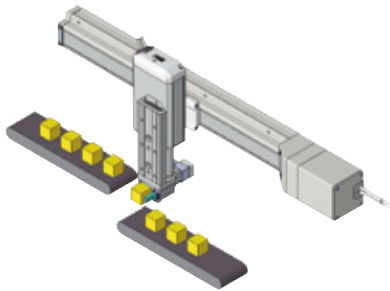
\* (Hub) gibt den Hub der Reinraumachse (11-) an.

## Ausführung

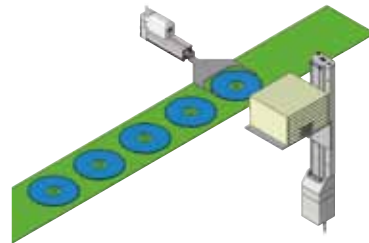


## Anwendungsbeispiele

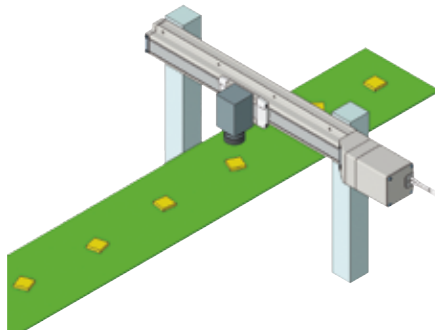
Pick-and-Place-Anwendungen



vertikale Anwendung



Präzise Positionierung der Werkstücke



Lade- und Entladetransfer von Werkstücken

