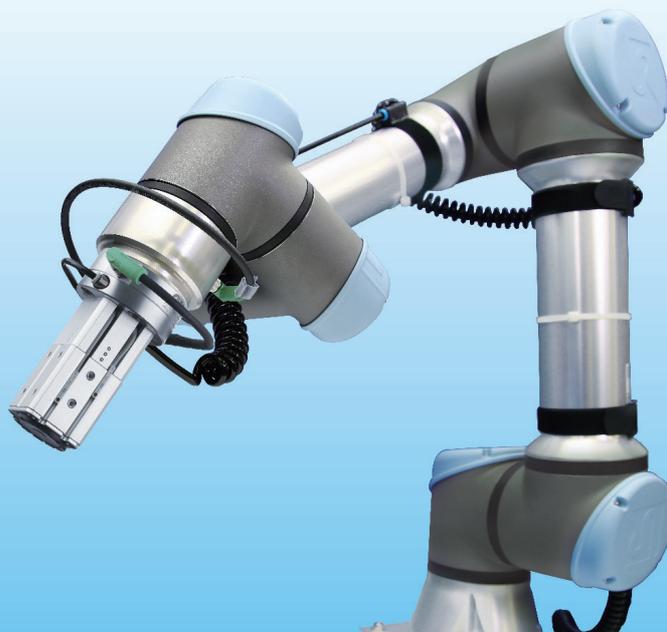


Magnetgreifer für kollaborative Roboter

Kompatibel mit der Serie UR (e)
UNIVERSALROBOTER
kollaborativer Roboter

Plug-and-Play-Konfiguration
für den sofortigen Einsatz

URCap Einfache Programmierung



MHM-X7400A

Plug-and-Play

Magnetgreifer für kollaborative Roboter

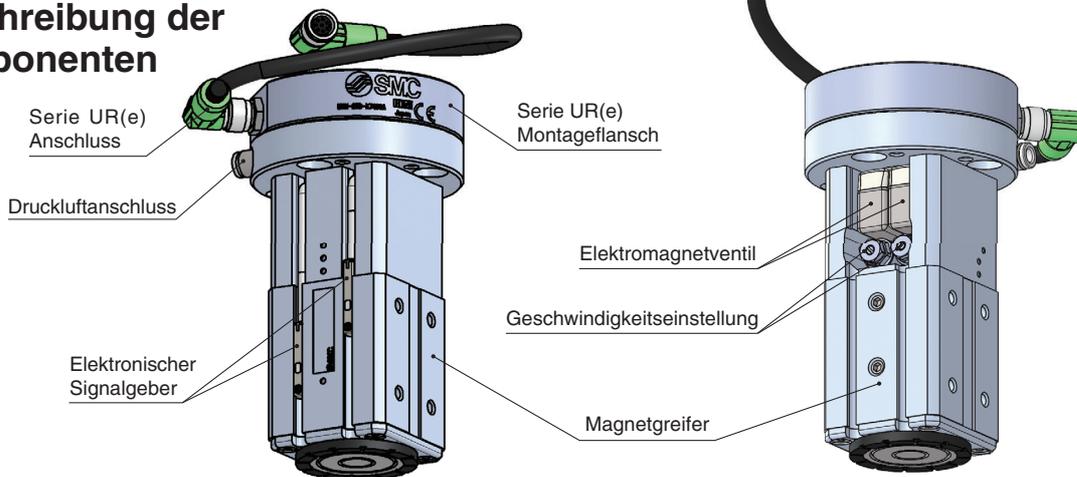
UNIVERSAL ROBOTS

Passend für UR3(e), UR5(e), UR10(e), UR16(e)



- Anziehen und Ablegen mit Magnetkraft
- Eignet sich für Werkstücke mit Bohrungen oder unebenen Oberflächen
- Kompakt mit starker Haltekraft
 - | Haltekraft: Bis zu **200 N** (Ø 25, Werkstückdicke 6 mm)
- Hält Werkstücke auch bei unterbrochener Druckluftzufuhr
- Ermöglicht einen einfachen Betrieb durch Druckluftversorgung und elektrischen Anschluß mittels M8-Steckverbinder.
- Integriertes Elektromagnetventil, Signalgeber und Einstellung der Kolbengeschwindigkeit
- URCap

Beschreibung der Komponenten



Bestellschlüssel



MHM-25D-X7400A

Technische Daten

Medium	Druckluft	
Wirkungsweise	Doppeltwirkend	
Betriebsdruck [MPa]	0,2 bis 0,6	
Prüfdruck [MPa]	0,9	
Umgebungs- und Medientemperaturen [°C]	-10 bis 50 (kein Gefrieren)	
Haltekraft [N]	Werkstückdicke: 2 mm	160
	Werkstückdicke: 6 mm	200
Resthaltekraft [N]	max. 0,3	
Schmierung	Lebensdauergeschmiert	
Gewicht [g]	590	
Normen	ISO9409-1-50-4-M6	
Signalgebermodell	D-M9P	
Anschlusstyp	M8, 8-polig (Buchse)	

■ Beiliegende Teile: Befestigungsschrauben, Positionierstift, Druckluftschlauch (Ø 4 x 2 m)

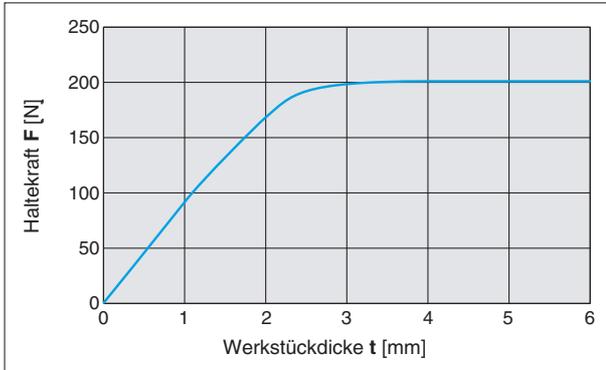
Eigenschaften



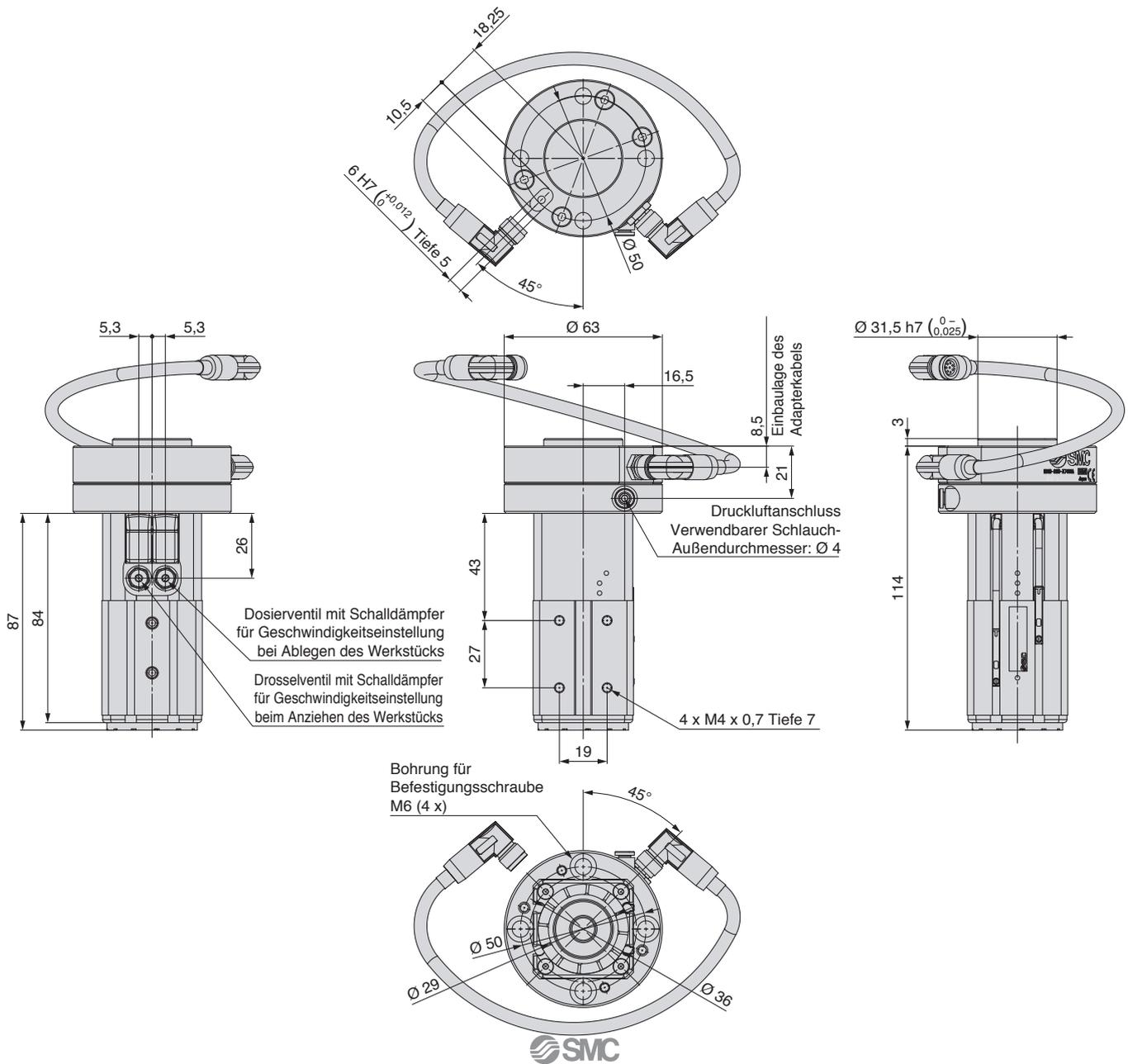
Haltekraft

Das Haltekraftdiagramm zeigt den theoretischen Wert für ein Stahlblech. Die Haltekraften variieren je nach Materialart und Form des Werkstücks. Führen Sie bitte mit den Werten aus dem Diagramm einen Haltetest durch.

MHM-25



Abmessungen



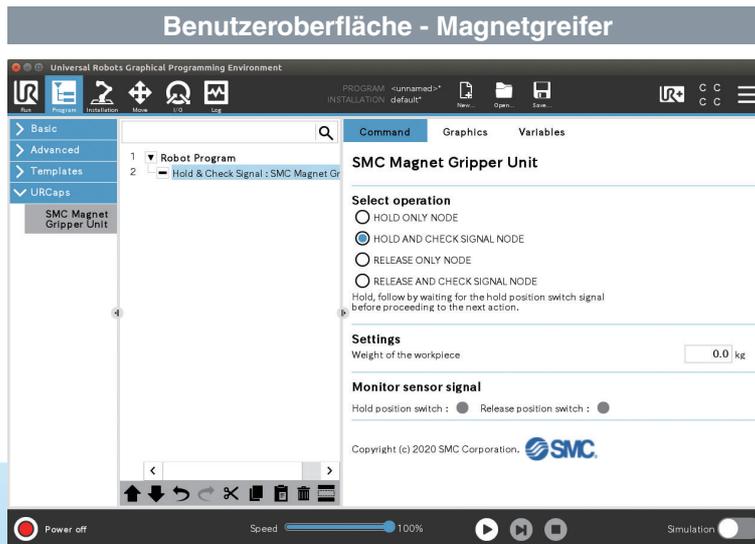
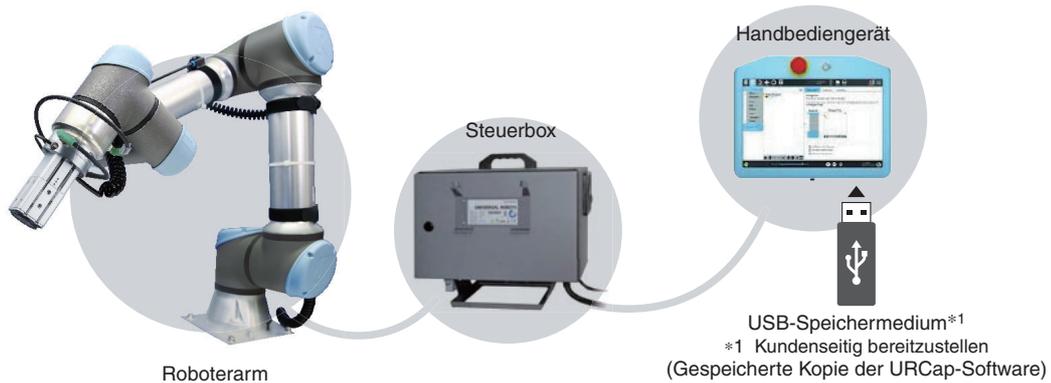
URCap

Einfache Programmierung

Durch die Verwendung der für Universal-Roboter zertifizierten Software URCap wird die Programmierung erleichtert, verschiedene Operationen intuitiv auszuführen, sodass Sensorsignale einfach hinzugefügt werden können.

Einfache Installation auf Handbediengeräten. Kopieren Sie die URCap-Software auf ein USB-Speichermedium und schließen Sie es an das Handbediengerät an.

* Bitte laden Sie die URCap-Software von der Website herunter und speichern Sie sie auf einem USB-Speichermedium.



SMC Corporation

SMC CORPORATION
Akihabara UDX 15F, 4-14-1, Sotokanda, Chiyoda-ku, Tokyo 101-0021, JAPAN
Phone: 03-5207-8249 FAX: 03-5298-5362
SMC CORPORATION All Rights Reserved

European Marketing Centre (EMC)

Zuazobidea 14, 01015 Vitoria
Tel: +34 945-184 100 Fax: +34 945-184 124
URL <http://www.smc.eu>